過去の月潮汐加熱について

荒木博志

1. 月潮汐加熱は重要だったか?

潮汐作用は月の加熱源やテクトニクスの原動力 として比較的早くから注目されており,月の初期 進化における役割として,mare basalt生成に必要 な熱の供給[1,2],月の全溶融に必要な熱の供給 [3],衝突盆地の溶岩流噴出のトリガー[2]などさま ざまな観点から検討されてきた.しかし,潮汐の 月の初期加熱に果たす役割については,1970年代 後半に検討されたものの近年はあまり論じられる ことがなかった[4,5].本稿は,1980年代以降格段 に進んだ月軌道進化の研究を踏まえて月潮汐加熱 の進化の再計算を行い,月潮汐加熱史の再検討を 試みたものである.

2. 月潮汐散逸のメカニズム

月潮汐散逸は、地球起源の潮汐ポテンシャルに よって引き起こされる月内部の潮汐応力と潮汐変 位の位相が、月内部の非弾性のために互いにずれ る事によって生ずる.月から見た地球の距離、ま たは方位が時間的に変化する場合、月の非弾性の ために必ず応力と変位の位相差が生ずる.このた め月軌道長半径aが小さいほど、または離心率e、 月傾斜角θ(月軌道面法線と月自転軸の傾き)が大 きいほど月から見た地球の位置変動が大きく、潮 汐散逸も大きくなる.逆に月軌道が完全な円であ

1国立天文台水沢観測センター

り,かつ公転周期と自転周期が1:1で同期してい れば,月はaによらず地球方向に先端を向けたラグ ビーボール状の変形を保ったままであり,潮汐応 力と潮汐変位の位相差は常に0であって全く散逸 はない.すなわち,月潮汐散逸はaのみならず,e, 0にも支配されている.さらに月内部構造によって も結果は大きく左右される.特に境界面で物性が 大きく変化するとその影響は大きい.

3. 月潮汐加熱史の再現

Peale and Cassen [5]は、月の軌道長半径aの関数として月内部潮汐散逸を求めた.当時は離心率 eの進化は知られていなかったため、e=0.055とe=0の2つの場合について計算した.また月傾斜角 θ は、軌道進化を通じてカッシニ状態(6節参照)にあ ると仮定し、aの関数として与えている.月内部構造は非圧縮かつ均質な場合と、柔らかいコア+堅 いマントルの2層構造を持つ場合を考えている.彼らの結論は、 $Q_{M}=100$ の均質な月を考えた場合、46 億年間に40K程度の温度上昇しか見込めないとい うことであった.ただしこの加熱は最初の約2億年 に集中し、aは46億年間に3 R_{E} から60 R_{E} まで増加す るとしている(R_{E} は地球半径).しかし月半径の5% の球殻構造の場合、発熱量は15倍にもなる事がわ かった.

彼らの論文は,月潮汐散逸の大まかではあるが 定量的な評価を初めて与えた点で重要である.し

特集・過去の月潮汐加熱について/荒木

かし当時は月軌道進化の研究は発展途上にあり, 潮汐散逸で重要な離心率eの進化が知られておら ず, 軌道長半径aの時間変化も不明確であった. こ れ以後、太陽-地球-月の3体問題の枠組みで月の 軌道進化が研究され,軌道長半径a,離心率e,黄 道面及び赤道面に対する月軌道面傾斜角を同時に 考慮した進化モデルが提出された、さらにこれら のモデルに時間軸をいれるべく、固体地球潮汐及 び海洋潮汐による散逸を直接計算し、力学系の角 運動量交換率を陽に求めて月軌道進化を追う試み が進められている[6].

以上のような月軌道進化をめぐる近年の研究を 反映させるため、本稿ではMignard[7,8]とAbe et al.[9]による月軌道進化モデルを選び、それぞれ3種 の月内部構造モデルについて潮汐散逸率、温度上 昇を求めた. どちらの場合もWard[10]によるθのデ ータを用いた.ただし[7,8]のモデルは時間を含ん でいないため, [9]の(年代 t)-(軌道長半径 a)の関 係を用いて進化のタイムスケールを入れた、月傾 斜角0の進化タイムスケールも同様である.

4. 計算方法概要

月軌道運動は地球重力だけでなく太陽などによ る摂動を受け非常に複雑である.しかし1公転周期 あたりの平均的潮汐発熱量を求めるには、短周期 摂動を平均した楕円軌道とみなしても十分である. 月に働く潮汐ポテンシャルは、地球起源の2次項 (W₂)のみを考慮した.W₂は以下のように表される.

$$W_{2} = W_{20}^{c} + W_{21}^{c} + W_{22}^{c}$$
(1)

$$W_{20}^{c} = \frac{GM_{E}}{R} \left(\frac{r_{M}}{R}\right)^{2} P_{20}(\sin\delta_{E}) \cdot \left(\frac{r}{r_{M}}\right)^{2} P_{20}(\sin\Psi)$$
(2)

$$W_{21}^{c} = \frac{GM_{E}}{R} \left(\frac{r_{M}}{R}\right)^{2} \left(\frac{1}{3}\right) P_{21}(\sin\delta_{E}) \exp(-i\alpha_{E}) \cdot \left(\frac{r}{r_{M}}\right)^{2} P_{21}(\sin\Psi) \exp(-i\varphi)$$
(3)

$$W_{22}^{c} = \frac{GM_{E}}{R} \left(\frac{r_{M}}{R}\right)^{2} \left(\frac{1}{12}\right) P_{22}(\sin\delta_{E}) \exp(-i\cdot 2\alpha_{E}) \cdot \left(\frac{r}{r_{M}}\right)^{2} P_{22}(\sin\Psi) \exp(-i\cdot 2\varphi)$$
(4)

ここでP_{2m}(m=0, 1, 2)はルジャンドル陪関数, iは 虚数単位,Gは重力定数,M_eは地球質量,Rは地 球ー月間距離, ruは月重心から考える点までの距 離, $(\delta_{\epsilon}, \alpha_{\epsilon})$ は月重心から見た地球方向の緯度経度, (ψ, φ)は月内部の緯度経度である. 緯度経度の基準 方向は、月重心から見た平均地球方向にとってい る(図1参照). W^c_{2m} (m=0, 1, 2)によって生ずる月内 部潮汐応力σ音を用いて、地球による2次の月内部 潮汐応力 σ_{a} は,

$$\sigma_{ij} = \operatorname{Re}\left(\sum_{m=0}^{2} \sigma_{ij}^{2m}\right)$$
(5)

と表される. σ_{1}^{2m} は, W_{2m}^{c} (m=0, 1, 2) に加え, 月内 部構造と適切な境界条件を与えることで計算でき る. 仮定した内部構造については7節で述べるが, 方法の詳細についてTakeuchi and Saito[11], 竹内 [12]を参照されたい.

 σ_{ij} と同様に, W_{2m}^{c} (m=0, 1, 2)によって生ずる月 内部変位ℰ淵を用いて、地球による2次の月内部潮汐 変位ε』は,



図1. 月重心から見た地球及び月内部の各点の緯度経度の定義.

(1)

241

NII-Electronic Library Service

$$\boldsymbol{\varepsilon}_{ij} = \operatorname{Re}\left(\sum_{m=0}^{2} \boldsymbol{\varepsilon}_{ij}^{2m}\right) \tag{6}$$

と表される. [2. 月潮汐散逸のメカニズム」で述べ たように、 $\sigma_{ij} \geq \epsilon_{ij}$ がある位相差をもって W_2 に応答 しなければ散逸は起こらない. σ_{ij} は W_2 に対して位 相遅れなく(弾性的に)ふるまい、 ϵ_{ij} には W_2 の周期変 化に対して $1/Q_M$ の位相遅れが生ずると仮定し、こ れを ϵ_{ij} とする. 軌道長半径*a*、離心率*e*、月傾斜角 θ が与えられれば、その軌道周期*T*にわたって

 $\int_{white} dv \sum_{i,j} \sigma_{ij} \varepsilon_{ij}^*$ を平均し、潮汐散逸 W_a を計算できる. すなわち、

$$\overline{W}_{d} = \frac{1}{T} \int_{0}^{T} dT \int_{\frac{\pi}{max}}^{\pi} dv \sum_{i,j} \sigma_{ij} \cdot \varepsilon_{ij}^{*}$$
(7)

5. 月軌道進化モデル

本稿では月軌道が楕円であることを仮定したの で,潮汐散逸の計算に必要な月軌道の情報は,月 軌道長半径aと離心率eのみである.2.「月潮汐散 逸のメカニズム」で述べたように,aのみならずe も月潮汐散逸に大きく影響する.a-eの進化モデ ルは,地球と月の散逸比Aによって異なる.Aは以 下のように定義される[8].

$$A = \frac{k_{2m} \Delta t_m M_E^2 R_m^5}{k_{2E} \Delta t_E M_m^2 R_E^5} = \frac{k_{2m} Q_E M_E^2 R_m^5}{k_{2E} Q_m M_m^2 R_E^5}$$
(8)

ここで添字Eは地球に関する量を表し,添字mは月 に関する量を表す. k_2 は2次のラブ数, Δt は潮汐ポ テンシャルに対する応答の遅れ,Mは質量,Rは半 径である. Mignard[7, 8]によっていくつかのAにつ



図2. M(A=3)[7]とAMO[9]による月軌道長半径--軌道離心率の進化.いずれも現在値を起点にしている.

月軌道進化(dl124245)



図3.時間-月軌道長半径の進化の1例[9].一般にa=30R_eより内 側の進化は極めて速い.

いてa-e進化モデルが求められたが、これは進化 のタイムスケールが入っていないこと, あくまで も固定したAについての進化曲線であることに注意 する必要がある.さらに大陸移動を考慮した海洋 潮汐や固体地球のQ_eの進化,すなわちAの進化を 考慮したモデルも,近年Abe et al.[9]等で検討され つつある.ただし[9]でも月のQはQ_w=100で一定と されている.この2つの離心率進化はかなり様相 を異にしており、この違いの影響を見るため、本 稿では[7]でA=3の場合のa-e進化モデルと[9]のa-e 進化モデルを採用した.以後それぞれM(A=3)モデ ル. AMOモデルと呼ぶことにする(図2). AMOモ デルの離心率進化は、過去にさかのぼるほど海洋 潮汐が地球--月系のトルク輸送に効かなくなる事 によると考えられている[13]. M(A=3)では, AMO のt-a関係(図3)を用いて離心率eや月傾斜角のタ イムスケールを入れた. 図3には大陸モデルの不確 定性のため、a=30R_E以下になる時期は約20億年に 及ぶ不確定性があるが[6]、約46億年前に月が地球 に大接近する1例として用いた.

243

6. 月傾斜角進化モデル

月傾斜角(Lunar Obliquity) θ は,月軌道面法線と 月自転軸のなす角である.これも,a,eとともに 月潮汐散逸に大きく影響する.

月傾斜角 θ はある月軌道に対し、常に力学的に 最も安定な状態(カッシニ状態)にあると考えられ る.月自転の地球-月力学系に対する寄与は小さ く、カッシニ状態は、月の慣性モーメント比B=(C-A)/B, y=(B-A)/C, 平均運動n(軌道長半径a), 歳 差周期Ωから求めることができる[10].本稿では Wardの結果を用いた[10](図4)これは月軌道が円で あり、月の慣性モーメント比β=(C-A)/B, γ=(B-A)/Cは現在値に固定し、平均運動n(軌道長半径 a)、過去の歳差周期 2を用いて求められたものであ る.図4で重な点は、a=34.2R_Eで自転軸方向が大き く遷移する事であり(カッシニ状態1から2への遷 移)、後述するように潮汐散逸量にも大きく影響し てくる.なおこの遷移そのものにともなう力学的 エネルギー変化を、カッシニ状態を記述するハミ ルトニアンをもとに評価すると3×10²⁰(J)と見積も



図4. 月軌道長半径--月傾斜角の進化[10]. a=34.2尺でカッシニ状態の遷移が起こり、月自転軸が state1 から state2 へ大きく変化する.

244

られ、当時の均質球モデル月の潮汐散逸に換算し て約1年分にすぎない(図6-1,図6-2参照).従って この加熱効果は無視してよい.

7. 月内部構造及びQ値

月軌道進化,月傾斜角進化が決まっても,月内 部構造によって潮汐散逸量は大きく違ってくる. ここでは,1.均質球(P波速度8.1km/s,S波速度 4.65km/s,密度3.3g/cm³),2.流体コア(半径450km, P波速度5.2km/s,S波速度0.0km/s,密度7.9g/cm³)+ 月震及び慣性モーメントデータを考慮したマント ル構造[14,15],3.半径1668kmの流体コア(半径 1668km,P波速度2.89km/s,S波速度0.0km/s,密度 3.38g/cm³)+厚さ70kmの地殻(P波速度6.5km/s,S 波速度 3.0km/s,密度3.0g/cm³)の3種の内部構造を
 仮定する.以後1を均質球モデル、2を流体コアモデル、3を球殻モデルと呼ぶ事にする.現在の月の
 Q値 (Q_M)は、Dickey等のLLR(Lunar Laser Ranging)
 解析値から

26.5と求められているが、これは18.6年周期(月軌 道面歳差周期)の値である[16]. 誤差及び簡便さを 考慮し、 W_2 の月軌道進化に伴う周期変化の範囲内 では(1日~1ヶ月) Q_M =100で一定とする[17](図5). 次節ではこの値を用いた結果のみを示す. 実際に は上記3種の月内部構造モデルごとに Q_M は異なる が、 $1/Q_M \ll 1$ ならば発熱率・温度上昇は Q_M に反比 例するため、次節の Q_M =100の結果をもとに求める ことが可能である.



図5. 地球と月のQの周波数依存性[17]. W,の月軌道進化に伴う周期変化の範囲内では(1日~1ヶ月)Qu=100で一定とみなせる.



図6. 左上が図6-1、右上が図6-2、左下が図6-3、右下が図6-4. A については本文5節、図2を参照のこと。6-1と6-2 は潮汐散逸の 進化、6-3と6-4 は潮汐散逸熱が月全体を加熱した場合の温度上 昇である、月が地球に大接近するときの温度上昇は、軌道進化

の不確定性が大きいため今回は6-3、6-4ともに a=5.7R_Eを起点 とした. この付近の温度上昇は軌道進化に大きく依存する. a=34.2付近のカッシニ遷移に伴う発熱は球殻モデルで特に大きい.

8. 結果

図6-1と図6-2に、月全体の潮汐散逸率 Wの変化 を示す. 図6-1はM(A=3)による軌道進化の場合. 図6-2はAMOによる軌道進化の場合である。両者 を比較すると、現在からカッシニ状態1から2への 遷移(以下カッシニ遷移と呼ぶ, $a=34.2R_{e}$)がおこ る約42億年前までは両者に顕著な違いは見えない. これは両者でa-e進化に大差がないか,あっても カッシニ遷移時の大きな月傾斜角

毎による潮汐散 逸率のために離心率eの違いが隠されているためで ある.一方カッシニ遷移以前の潮汐散逸率には顕 著な違いが見られるが、これは月傾斜角θ≒0とな っていてeの違いが出てくるからである.また a=34.2R のカッシニ遷移付近では、図6-1と図6-2 ともにその前後に比べ潮汐散逸が1桁増加している 事がわかる.月の均質球モデルと流体コアモデル の散逸の差は20%程度であるが、球殻モデルの場 合は均質球モデルよりも1桁強多い.

図6-3はM(A=3),図6-4はAMOのときの月全体 の潮汐加熱を示す. どちらもa=5.7R_Eを起点に発熱 量を積算し、月全体の熱容量を1.2×10⁷ erg/gr/K, 月質量を7.35×10²²kg として温度上昇を計算し た. M(A=3)モデルを採用した場合,均質球モデル と流体コアモデルで30~35K/46億年、球殻モデル で約410K/46億年, AMOモデルを採用した場合, 均 質球モデルと流体コアモデルで45~55K/46億年, 球 殻モデルで約770K/46億年の温度上昇が見られる. なおPeale and Cassen[5]によると均質球モデルの温 度上昇は約40K/46億年, 球殻モデルの温度上昇は その15倍となっているが、月軌道進化モデル、内 部構造の違いを考慮すると今回の結果とは良く合 っているといえる. カッシニ遷移時の温度上昇は M(A=3)モデルとAMOモデルでほとんど同じで、 均質球モデルと流体コアモデルでは、44億年前か ら38億年前までの6億年間で25~30Kである. 球殻 モデルでは温度上昇は約350K/6億年であり, とり わけ加熱のピーク時の2億年間で約250Kに達する. カッシニ遷移以前の潮汐加熱は*M*(*A*=3)モデルと AMOモデルで大きく異なる. *e*の小さい*M*(*A*=3)で はほとんど温度上昇がないのに対し*e*の大きいAMO モデルを用いると, 均質球モデルと流体コアモデ ルで20~25K/2500万年, 球殻モデルで約400K/2500 万年の温度上昇がみられる.

9. 考察及び今後の課題

今回の結果から,月の潮汐加熱史についてなに が言えるであろうか?

たとえば形成初期に月が全溶融しており、表面 からゆっくり冷却していくとすると、表面が固化 し内部が溶融している段階が存在する.半径5%分 だけ表面固化した段階でカッシニ遷移以前の加熱 を受けると月軌道進化に強く依存するものの、今 回の結果からは月全体で最高約400K/2500万年の温 度上昇があり得る、さらにカッシニ状態の潮汐加 熱では、約250K/2億年ないし350K/6億年の温度上 昇を経験する、しかもこれらは月全体を暖めると したときの値であり、散逸エネルギーが球殻付近 のみに集中するならばさらに温度上昇するはずで ある. また今回はQ_M=100を用いているが、 球殻モ デルがあてはまる場合にはQ_Mはさらに小さく,温 度上昇はさらに大きくなる可能性がある.こうし た潮汐散逸熱は明らかに月の冷却を妨げ、地殻形 成から海の玄武岩噴出まで各種の火成活動の熱源 となり、月の熱史で非常に重要な役割を果たして いたかもしれない、カッシニ遷移以降は潮汐加熱 効果は非常に小さくなる.これ以降は内部の固化, Qの増大が進んで均質球/流体コアモデルに近づき, 温度上昇はほとんど無視できるようになるであろ う.

一方初期の月がほとんど固結している場合は, カッシニ遷移以前の潮汐加熱は,今回の結果から 最高20~25K/2500万年である.カッシニ遷移時の 潮汐加熱では,温度上昇は月全体で約25~30K/6億 年しかない.これらは球殻モデルの場合より1桁 小さい.これ以降の温度上昇はほとんど無視でき, またこの場合は散逸エネルギーの表面への集中な どは考えにくいので,月の熱史を質的に変えるほ どの影響はないと思われる.

以上の考察でわかるように、潮汐加熱の重要性 はその熱的初期状態によって大きく分かれる.今 回の研究会での田中氏の講演によれば、数カ月と いう短期間に月が形成される可能性があり、月の 熱的初期状態は球殻モデルに近いとして良いかも しれない.この立場からの月潮汐加熱の検討は、さ らに進める価値があると思われる.

注目すべき点は、カッシニ遷移時の温度上昇と カッシニ遷移以前の温度上昇の二点である. カッ シニ遷移時の温度上昇がどこまで正しいかは、そ の時の月軌道進化(特に月軌道長半径)のタイムスケ ールの評価がどこまで正しいかによる. 今回タイ ムスケールはAMOモデル(図3)を採用した. これは 過去46億年にわたる月軌道進化を大局的に良く再 現していると考えられるものの、大陸分布の違い による海洋潮汐の効き方,月内部構造(Q_M)進化に 伴う潮汐散逸率の変化など検討するべき要素が残 っている[9].特に月内部構造進化の月軌道進化へ の影響はまだ検討されておらず、カッシニ遷移時 の軌道進化タイムスケールが完全に確定されたわ けではない、すなわち月内部構造進化と月軌道進 化は、本来相互に関連し合っており、その結果と して月自身の温度上昇を評価しなければならない にもかかわらず、この相互作用は十分検討されて いるとは言えない. このことは, 月内部構造進化 を考慮した月軌道進化研究の必要性を示唆する. また月慣性モーメント比β, γの進化がθ(特にカッ

シニ遷移時)に与える影響も検討する必要がある.

一方カッシニ遷移以前の温度上昇は図6-4のよう に、カッシニ遷移時の温度上昇より大きい可能性 もあって非常に重要であるが、月軌道進化(軌道長 半径と離心率)のタイムスケールに強く依存する. この場合軌道長半径のみならず離心率の影響も大 きく、月内部構造進化を考慮した月軌道進化研究 は前者以上に必要であろう.

月内部構造進化を考慮した月軌道進化を考える 際に重要な点は、潮汐加熱の特徴は、物質が完全 弾性体であっても完全流体であっても働かず、そ れらの中間領域で働くことにある.従って冷却と 潮汐散逸が釣り合い、月が部分溶融した状態が続 くようなモードが月軌道進化の初期に存在する可 能性がある.こうしたモードの研究はこれまで例 がなく、月軌道進化の研究に大きなインパクトを もたらすかもしれない. そのため, 地球/月のQ値 の進化と月軌道進化を同時に追跡する手法の開発 を行っている.月の熱史を再現するために,月潮 汐加熱は避けて通れない問題である. LUNAR-A計 画(ISAS)やSELENE計画(NASDA/ISAS/NAO)にも 参加している国立天文台のRISE(Researches In SElenodesy)計画によって月のコアのサイズ、密度、 物性、あるいは月潮汐が計測できれば、現在の月 の熱的状態、Oがより明確になり、潮汐加熱過程の 解明のために貴重な情報となるであろう.

謝辞

本稿の発表,投稿の機会を与えてくださった,第3 回月の起源研究会の世話人及び編集委員の方々に 感謝いたします.宇宙科学研究所の安部正真さん には,月軌道進化の計算結果を提供していただい たほか,各種の議論に応じていただきました.東 京大学の阿部豊さんには,潮汐加熱に関する貴重 なコメントをいただきました.内容の責任は著者

日本惑星科学会誌Vol.6 No.3,1997

248

にありますが、記して感謝いたします.

参考文献

- Wones, D. R. and Shaw, H. R., 1975: Tidal dissipation: A possible heat source for mare basalt magmas. *Lunar Science* VI, 878-879.
- [2] Schultz, P. H., Burns, J. A., and Greeley, R., 1976: Ancient lunar tides and the emplacement of the maria. *Lunar Science* VII, 785-787.
- [3] Turcotte, D. L., Cisne, J. L., and Nordmann, J. C., 1977: On the evolution of the lunar orbit. *Icarus* 30, 254-266.
- [4] Kaula, W. M. and Yoder, C. F., 1976: Lunar orbit evolution and tidal hearing of the Moon. Lunar Science VII, 440-442.
- [5] Peale, S. J. and Cassen, P., 1978: Contribution of Tidal Dissipation to Lunar Thermal History. *Icarus* 36, 245-269.
- [6] 安部正真, 1995: 第2回月の起源研究会集録.67-76.
- [7] Mignard, F., 1980: The Evolution of the Lunar Orbit Revised, II. *The Moon and Planets* 23, 185-201.
- [8] Mignard, F., 1981: The Evolution of the Lunar Orbit Revised, III. *The Moon and Planets* 24, 189-207.
- [9] Abe, M., Mizutani, H., and Ooe, M., 1997: Influence of Continental Drift on the Tidal Evolution of the Earth-Moon System. Proc. of 30th International Geological Congress 26, VSP International Sciences Publishers, Netherlands, in press.
- [10] Ward, W. R., 1975: Past Orientation of the Lunar Spin Axis. Science 189, 377-379.
- [11] Takeuchi, H. and Saito, M., 1972: Seismic

Surface Waves. in *Methods in Computational*. *Physics* **11**, Academic Press, New York, 217-295.

- [12] 竹内 均, 1972: 「地球科学における諸問 題」. 裳華房. 118-201.
- [13] 大江昌嗣, 安部正真, 1995: 月-地球力学系の
 進化 -潮汐による月の軌道の離心率の変化 . 月刊地球 17, No.4, 225-228.
- [14] Nakamura, Y., 1983: Seismic velocity structure of the Lunar mantle. J. Geophys. Res. 88, 677-686.
- [15] Tanaka, S., Fujimura, A., and Mizutani, H.,
 1990: The internal structure of the moon. Proc.
 23rd ISAS Lunar Planet. Sci. Symp., 277-282.
- [16] Dickey, J. O., Bender, P. L., Faller, J. E., Newhall, X. X., Ricklefs, R. L., Ries, J. G., Shelus, P. J., Veillet C., Whipple, A. L., Waint, J. R., Williams, J. G., Yoder, C. F., 1994: Lunar Laser Ranging: A Continuing Legacy of the Apollo Program. Science 265, 482-490.
- [17] 安部正真, 大江昌嗣, 1995: 地球・月系潮汐進
 化と月のQ, 日本惑星科学会秋期講演会予稿
 集. p.22.